

جواب سوال ۱

الف: ابتدا معادله را بنویسیم باز نویسی می کنیم:

$$(xy^3) dy + (y^4 - \frac{\cos x}{x^2}) dx = 0$$

قرار دهیم:

$$M = y^4 - \frac{\cos x}{x} \quad , \quad N = xy^3 \quad (1)$$

$$\Rightarrow M_y = 4y^3 \quad , \quad N_x = y^3$$

$$\Rightarrow M_y - N_x = 3y^3 \neq 0 \quad (1)$$

پس معادله کامل نیست. مساعده می شود:

$$\frac{M_y - N_x}{N} = \frac{3y^3}{xy^3} = \frac{3}{x} = \varphi(x) \quad (1)$$

تنها تابعی از x است و در نتیجه عامل انتگرال ساز M را

بر حسب x به دست می آوریم:

$$\frac{dM}{dx} = \varphi(x) M \Rightarrow \frac{dM}{M} = 3 \frac{dx}{x}$$

$$\Rightarrow \boxed{M(x) = x^3} \quad (2)$$

ص ۱

:- با توجه به معادله دیفرانسیل انتگرال ساز M الف، داریم:

$$(x^4 y^3) dy + (x^3 y^4 - x \cos x) dx = 0 \quad (*) \quad (2)$$

فرض می‌کنیم:

$$\tilde{M} = x^3 y^4 - x \cos x, \quad \tilde{N} = x^4 y^3$$

$$\tilde{M}_y = \tilde{N}_x = 4x^3 y^2$$

داریم:

بنابراین معادله $(*)$ کامل است و در نتیجه پتانسیل ψ وجود دارد که:

$$\psi_x = \tilde{M}, \quad \psi_y = \tilde{N}$$

$$\psi_y = \tilde{N} = x^4 y^3 \Rightarrow \psi(x, y) = \frac{x^4 y^4}{4} + g(x)$$

$$\psi_x = \tilde{M} \Rightarrow x^3 y^4 + g'(x) = x^3 y^4 - x \cos x$$

$$\Rightarrow g'(x) = -x \cos x \Rightarrow g(x) = -x \sin x - \cos x + C_1$$

پس جواب معادله (بصورت ضمنی)

$$\frac{1}{4} x^4 y^4 - x \sin x - \cos x = C, \quad C \in \mathbb{R}$$

جواب سوال ۲ :

یا آوری : اگر x_1 و x_2 جواب های معادله دیفرانسیل

$$L[x] = x'' + p(t)x' + q(t)x = 0$$

باشند که در آن p و q روی بازه ای مانند I توسط همبستگی در اینجه

برابر $W(x_1, x_2)(t)$ ، $t \in I$ یا صفر است یا هرگز در I صفر

نمی شود.

$$\underline{\text{الف}} \quad W(x_1, x_2)(t) = \begin{vmatrix} t^2+1 & t \\ 2t & 1 \end{vmatrix} = t^2+1 - 2t^2$$

$$= 1 - t^2 = 0 \rightarrow t = \pm 1$$

پس $x_1(t)$ ، $x_2(t)$ نمی توانند جواب باشند.

$$\underline{\text{ب}} \quad W(x_1, x_2)(t) = \begin{vmatrix} \cos t & t \cos t \\ -\sin t & \cos t - t \sin t \end{vmatrix}$$

$$= \cos^2 t - t \sin t \cos t + t \sin t \cos t = \cos^2 t = 0$$

$$\rightarrow t = k\pi + \pi/2, \quad k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$$

پس $x_1(t)$ ، $x_2(t)$ نمی توانند جواب باشند.

جواب سوال ۳ =

$$W(y_1, y_2, y_3) = \begin{vmatrix} e^t & te^t & e^{-t} \\ e^t & (t+1)e^t & -e^{-t} \\ e^t & (t+1)e^t & e^{-t} \end{vmatrix}$$

$$= e^t \cdot e^t \cdot e^{-t} \begin{vmatrix} 1 & t & 1 \\ 1 & t+1 & -1 \\ 1 & t+1 & 1 \end{vmatrix}$$

$$= e^t \begin{vmatrix} 1 & t & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 2 & 0 \end{vmatrix} = e^t \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} = 4e^t \neq 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

و بنابراین y_1, y_2, y_3 مستقل خواهند.از روش فرض کنیم جواب خاص به صورت $y_p = \dots$

$$y_p = B_1 \sin t + B_2 \cos t, \quad y_1 = A e^{\lambda t}$$

$$L[y_1] = \frac{1}{\epsilon} e^{\lambda t}, \quad L[y_2] = \frac{1}{\epsilon} \sin t$$

با جایگزینی مقدار زیر نسبت می آید:

$$A = \frac{1}{\epsilon}, \quad B_1 = B_2 = \frac{1}{\epsilon}$$

و در نتیجه

$$y_p = y_1 + y_2 = \frac{1}{\epsilon} e^{\lambda t} + \frac{1}{\epsilon} \sin t + \frac{1}{\epsilon} \cos t$$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

فرض کن $\vec{X} = \vec{\xi} e^{rt}$

$$(A - rI)\vec{\xi} = \vec{0}, \quad \det(A - rI) = \begin{vmatrix} 2-r & 1 \\ 1 & 2-r \end{vmatrix} = (2-r)^2 - 1 = 0$$

$$(2-r)^2 = 1 \Rightarrow 2-r = \pm 1 \Rightarrow \begin{cases} r_1 = 1 \\ r_2 = 3 \end{cases}$$

حال به R ورودی بزرگی و صاف می‌کنیم:

$$r_2 = 3 \rightarrow A - r_2 I = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad (A - r_2 I)\vec{\xi}_2 = \vec{0}$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi_2^{(1)} \\ \xi_2^{(2)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} -\xi_2^{(1)} + \xi_2^{(2)} = 0 \\ \xi_2^{(1)} - \xi_2^{(2)} = 0 \end{cases} \Rightarrow \xi_2^{(1)} = \xi_2^{(2)}$$

$$\rightarrow \vec{\xi}_2 = \begin{pmatrix} \xi_2^{(1)} \\ \xi_2^{(2)} \end{pmatrix} = \xi_2^{(1)} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{برای } r_2 = 3 \text{ به } \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (2.5)$$

$$r_1 = 1 \Rightarrow A - r_1 I = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad (A - r_1 I)\vec{\xi}_1 = \vec{0}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi_1^{(1)} \\ \xi_1^{(2)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} \xi_1^{(1)} + \xi_1^{(2)} = 0 \\ \xi_1^{(1)} + \xi_1^{(2)} = 0 \end{cases} \Rightarrow \xi_1^{(1)} = -\xi_1^{(2)}$$

$$\rightarrow \vec{\xi}_1 = \begin{pmatrix} \xi_1^{(1)} \\ \xi_1^{(2)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \xi_1^{(1)} \\ -\xi_1^{(1)} \end{pmatrix} = \xi_1^{(1)} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad (2.5)$$

و

برای $r_1 = 1$ به

بنابراین جواب های مسئله خطی به صورت زیر بدست می آید:

$$X^{(1)}(t) = e^t \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad X^{(2)}(t) = e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

و در نتیجه جواب عمومی به صورت زیر است:

$$\vec{X}(t) = c_1 X^{(1)}(t) + c_2 X^{(2)}(t)$$

$$\vec{X}(0) = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} c_1 = 1 \\ c_2 = 2 \end{cases} \Rightarrow \vec{X}(t) = X^{(1)}(t) + 2 X^{(2)}(t)$$

جواب نهایی

۹

۵. حل عمومی معادله‌ی زیر را پیدا کنید.
 راهنمایی: یکی از مقادیر ویژه‌ی ماتریس مورد نظر برابر ۱- است.

$$Y' = AY,$$

$$A = \begin{bmatrix} -7 & -12 & -3 \\ 4 & 7 & 2 \\ -1 & -2 & 3 \end{bmatrix}. \quad (1)$$

حل. اگر حلی نظیر

$$(2)$$

$$Y = \exp(\lambda t)X$$

را در دستگاه معادلات دیفرانسیل (۱) قرار دهیم و از طرفین معادله ضریب $\exp(\lambda t)$ را حذف کنیم به دست می‌آید

$$(3)$$

$$AX = \lambda X.$$

بدین ترتیب برای این که حل پیشنهادی جواب دستگاه معادلات دیفرانسیل باشید، رابطه‌ی فوق باید برقرار گردد. طبق تعریف، بردار ویژه‌ی X ماتریس A ، برداری ناصفر است که معادله بالا را ارضا کند. در این معادله λ مقدار ویژه‌ی متناظر با این بردار ویژه است. با بردن سمت راست این معادله به سمت چپ و فاکتورگیری داریم

$$(4)$$

$$(A - \lambda I)X = 0,$$

و برای این که این دستگاه معادلات جبری خطی جواب غیر صفر داشته باشد، دترمینان ماتریس ضرایب آن باید صفر شود. بدین ترتیب خواهیم داشت

$$(5)$$

$$\det(A - \lambda I) = 0.$$

برای ماتریس مورد نظر در سوال، معادله‌ی (۵) به صورت زیر خواهد بود

$$\det \begin{bmatrix} -7-\lambda & -12 & -3 \\ 4 & 7-\lambda & 2 \\ -1 & -2 & 3-\lambda \end{bmatrix} = 0. \quad (6)$$

که پس از ساده‌سازی به صورت زیرین درمی‌آید

$$(7)$$

$$\lambda^2 - 3\lambda^2 - 4 = 0.$$

با استفاده از راهنمایی سوال و انجام عملیات فاکتورگیری برای چند جمله‌ای درجه‌ی سوم در (۷) می‌توان نشان داد

$$(\lambda + 1)(\lambda - 2)^2 = 0. \quad (8)$$

به عنوان مثال می‌توان از تقسیم چند جمله‌ای $\lambda^2 - 3\lambda^2 - 4$ بر $\lambda + 1$ استفاده کرد و خارج قسمتی به صورت $\lambda^2 - 4\lambda + 4$ را به دست آورد. بدین ترتیب مقادیر ویژه‌ی ماتریس A خواهند بود

$$\lambda_1 = -1, \quad \lambda_2 = 2. \quad (9)$$

برای پیدا کردن بردارهای ویژه، مقادیر ویژه‌ی به دست آمده در (۹) را در معادله‌ی (۴) قرار می‌دهیم. بدین ترتیب داریم

$$(A - \lambda_1 I)X_1 = 0, \quad (A - \lambda_2 I)X_2 = 0. \quad (10)$$

دقت کنید با توجه به این امر که λ_2 ریشه‌ی مضاعف است، باید بررسی کنیم که آیا می‌توان دو بردار ویژه‌ی مستقل خطی متناظر با این مقدار ویژه یافت یا خیر. به بیان دیگر، آیا

$$\dim \text{Null}(A - \lambda_2 I) = 2 \quad (11)$$

ص

برقرار است؟ در این مسئله جواب خیر است! پس از انجام محاسبات، بردارهای ویژه را می‌توان به صورت زیر پیدا کرد

$$X_1 = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad X_2 = \begin{bmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}. \quad (5) \quad (12)$$

که X_i بردار ویژه متناظر با مقدار ویژه λ_i است. توجه شود که ضریب دلخواهی از بردارهای فوق نیز می‌توانند بردار ویژه باشند، در واقع اگر X بردار ویژه متناظر با λ باشد، aX نیز بردار ویژه متناظر با λ است. بدین ترتیب، تا به اینجا دو حل زیرین را داریم

$$Y_1 = \exp(\lambda_1 t) X_1, \quad Y_2 = \exp(\lambda_2 t) X_2. \quad (13)$$

همچنان به حل دیگری نیاز داریم تا بتوانیم حل عمومی را به صورت ترکیب خطی‌ای از این سه حل ارائه کنیم. حل سوم را به صورت زیر پیشنهاد می‌دهیم

$$Y_3 = t \exp(\lambda_2 t) X_2 + \exp(\lambda_2 t) X_3^* \quad (14)$$

که X_3^* بردار ثابت دلخواهی است که باید تعیین شود. با قرار دادن این حل در دستگاه معادلات دیفرانسیل (1) به دست می‌آید

$$\lambda_2 t \exp(\lambda_2 t) X_2 + \exp(\lambda_2 t) X_2 + \lambda_2 \exp(\lambda_2 t) X_3^* = t \exp(\lambda_2 t) A X_2 + \exp(\lambda_2 t) A X_3^*. \quad (15)$$

حذف $\exp(\lambda_2 t)$ از طرفین معادله نتیجه می‌دهد

$$\lambda_2 t X_2 + X_2 + \lambda_2 X_3^* = t A X_2 + A X_3^*. \quad (16)$$

با استفاده از $A X_2 = \lambda_2 X_2$ و مرتب کردن عبارت‌ها داریم

$$(A - \lambda_2 I) X_3^* = X_2. \quad (17)$$

در نهایت، با اعمال کردن $(A - \lambda_2 I)$ به طرفین معادله‌ی بالا و توجه به این نکته که $(A - \lambda_2 I) X_2 = 0$ برقرار است، به دست می‌آوریم

$$(A - \lambda_2 I)^2 X_3^* = 0, \quad (18)$$

که همواره یک جواب غیر صفر دارد چرا که می‌دانیم $\det(A - \lambda_2 I)^2 = 0$ برقرار است. X_3^* یک بردار ویژه‌ی تعمیم‌یافته‌ی ماتریس A نامیده می‌شود که می‌بایست مسئله‌ی مقدار ویژه‌ی تعمیم‌یافته‌ی (18) را ارضا کند. بردار دلخواه Z در $\text{Null}(A - \lambda_2 I)^2$ را به صورت زیر می‌توان نوشت

$$Z = a_1 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + a_2 \begin{bmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad (19)$$

و از طرفی می‌دانیم که $X_3^* \in \text{Null}(A - \lambda_2 I)^2 - \text{Null}(A - \lambda_2 I)$ برقرار است. بنابراین انتخاب می‌کنیم

$$X_3^* = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}. \quad (5) \quad (20)$$

در نهایت حل پایانی به صورت زیرین نوشته می‌شود

$$Y = a_1 Y_1 + a_2 Y_2 + a_3 Y_3. \quad (5)$$

Handwritten signature or mark at the bottom left.