

Math Service Courses → آدرس تلگرام

۱۷، ۱۸، ۹۶ :

مثال: $y' = \frac{ty(K-y)}{K}$; $y(0) = y_0$

$$\int_{y_0}^y \frac{dy}{y(K-y)} = \int_0^t \frac{t dt}{K}$$

$$\frac{a}{y} + \frac{b}{K-y} = \frac{1}{Ky} + \frac{1}{K(K-y)}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{K} \ln(y) - \frac{1}{K} \ln(K-y) \Big|_{y_0}^y = \frac{t^2}{K}$$

$$\Rightarrow \left(\frac{1}{K} \ln \left(\frac{y}{K-y} \right) = \frac{1}{K} \ln \left(\frac{y_0}{K-y_0} \right) + \frac{t^2}{K} \right) \times \Sigma$$

$$\frac{y}{K-y} = \frac{y_0}{K-y_0} \cdot e^{\frac{Kt^2}{K}} \rightarrow \infty \quad \frac{1}{K} \ln \left(\frac{\frac{y}{K-y}}{\frac{y_0}{K-y_0}} \right) = \frac{t^2}{K}$$

حالت اول: if $y_0 = 0 \Rightarrow y = 0$

حالت دوم: if $y_0 \neq 0 \Rightarrow y = K$

تفسیر رفتار جواب بر حسب y_0 های
 مختلف زمانیکه $t \rightarrow \infty$ ← جواب پایدار ^{سیستم}
 گاهی ممکنه نبویسن $t \rightarrow \infty$ یا $t \rightarrow 0$
 t مفهوم زمان دارد و مفهوم مکان
 این ها از فریک شروع شد.

گذرا
 حالت پایدار
 جواب ها

$$y'' + p(t)y' + q(t)y = g(t) \quad (*)$$

سوال آمان هه :

همی فریب در بازه ی

$$I = [0, +\infty)$$

$$\left. \begin{aligned} \phi_1(t) &= 1 \\ \phi_2(t) &= t \\ \phi_3(t) &= \ln(t) \end{aligned} \right\} \text{سه جواب معادله (*) هستند}$$

الف / دو جواب مستقل خطی را در بازه I بنویسید.

ب / جواب عمومی بخش همگن معادله (*) را بنویسید.

ج / یک جواب خصوصی مثل $\phi_4(t)$ برای معادله (*) فرض کنید بطوریکه

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \phi_4(t) = -\infty$$

تبدیل گفتیم برای حل معادله درجه دوم به دو جواب مستقل خطی نیاز داریم.

$$\left. \begin{aligned} \text{اگر } y_1 \text{ جواب معادله باشد} &\Rightarrow y_1'' + p(t)y_1' + q(t)y_1 = g(t) \\ \text{اگر } y_2 \text{ جواب معادله باشد} &\Rightarrow y_2'' + p(t)y_2' + q(t)y_2 = g(t) \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$(y_2 - y_1)'' + p(t)(y_2 - y_1)' + q(t)(y_2 - y_1) = 0$$

بنابراین تفاضل هر دو جواب دلخواه \leftarrow یک جواب عمومی

$$y_1 = \phi_2(t) - \phi_1(t) = t - 1$$

$$y_2 = \phi_3(t) - \phi_1(t) = \ln(t) - 1$$

$$w(y_1, y_2) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} t-1 & \ln(t)-1 \\ 1 & \frac{1}{t} \end{vmatrix} \neq 0$$

در یک نقطه غیر صفر باشد کافی است. می توانیم به $t \neq 0$ دهم البته با توجه به بازه ای که سوال داده.

$$y_c = C_1 y_1 + C_2 y_2 = C_1(t-1) + C_2(\ln(t)-1)$$

عبارت هر ضریب از آن یا p را با جواب خصوصی جمع کنیم تا جواب خصوصی جدید بدست آید.

مثلاً: $\textcircled{1} - (+-1)$
 $\swarrow \quad \searrow$
 $p \quad y_1$

ضریب جواب خصوصی را عوض نکریم

سوال: 1) $y y'' = 2y' - 2y'$

مستقل از آن هستند

2) $1 + y'^2 = 2y y''$

1/ $y y'' = 2y'(y'-1) \Rightarrow \int \frac{y''}{2(y'-1)} = \int \frac{y'}{y}$

با این کار
 مشتق خارج دهنورت
 ظاهر شد.

$$\frac{1}{2} \ln(y'-1) = \ln(y) + \ln(c) = \ln(cy)$$

$$(y'-1)^{\frac{1}{2}} = cy \Rightarrow y'-1 = (cy)^2 \Rightarrow y' = c^2 y^2 + 1$$

رکابی: $y' + p(t)y = q(t) + r(t)y^2$

ب $y'' + r(t)y' + p(t)y = q(t)$

$$\Rightarrow \int \frac{dy}{c^2 y^2 + 1} = \int du$$

2/ $\frac{2y''}{1+y'^2} = \frac{1}{y}$

برای اینکه مانند قبلی شود در آن ضرب
 می‌کنیم تا مشتق خارج دهنورت ظاهر شود.

$$\int \frac{2y'y''}{1+y'^2} = \int \frac{y'}{y}$$

$$\ln(1+y'^2) = \ln(y) + \ln(c)$$

$$y' = z = \frac{dy}{dx} \quad y'' = ? \quad \frac{dz}{dx} = \frac{dz}{dy} \cdot \frac{dy}{dx}$$

$$= \frac{dz}{dy} \cdot z$$

① راه دیگر حل معادله

$$1/ \quad y \cdot \left(\frac{dz}{dy} \cdot z \right) = 2z^2 - 2z$$

$$\Rightarrow \frac{dz}{dy} = 2 \left(\frac{z}{y} - \frac{1}{y} \right) \Rightarrow \left(\frac{dz}{dy} \right) - \left(\frac{2}{y} \right) z = -\frac{2}{y}$$

معادلاتی که مستقل از x هستند y' را می‌گیریم z و حل می‌کنیم.

سؤال: دو تابع داده y^2 و $|y|$

1/ $[0, \infty)$ → آیا مستقل هستند؟

$$|y| \rightarrow \begin{cases} y^2 & y \geq 0 \\ -y^2 & y < 0 \end{cases}$$

2/ $[-1, 1]$ → =

بررسی استقلال خطی: $c_1 y^2 + c_2 |y| = 0 \Rightarrow c_1 = c_2 = 0$ از راه ترکیب خطی

بررسی روش سگن: $y'' + p(x)y' + q(x)y = r(x)$

باید $r(x)$, $q(x)$, $p(x)$

$$p(x) y'_c = c_1 y'_1 + c_2 y'_2$$

پیوسته باشند تا بتوان از روش سگن استفاده کرد.

$$y''_c = c_1 y''_1 + c_2 y''_2 \rightarrow \text{افزاینده}$$

« راسته‌ی خطی به دو معادله‌ی اول »

$$\Rightarrow y''_c + p(x)y'_c + q(x)y_c = 0$$

$$w(y_1, y_2) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} \neq 0$$

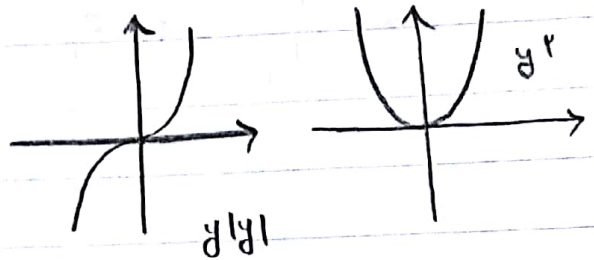
برای اینکه دستگاه جواب داشته باشد

$$[0 \ 1] \rightarrow y'' = y \Rightarrow y'' - y = 0$$

$$[1 \ 0] \rightarrow y'' = -y \Rightarrow y'' + y = 0$$

در صورت جداگانه خطاهای کنیم
و اساساً اندامدار کل مستقل اند

C_1 و C_2 دو عدد ثابت باشد نه اینکه
در هر بازه عوض شوند.



سمت راست نمودارها با هم برابر است و اساساً اندامدار کل بازه این چنین است.

عین درس ۸ خودی تشکیل مدار است

$$e^a \sin(bt) \quad a+ib$$

$$e^a \cos(bt) \quad a-ib$$

$$\alpha^2 - (ka)\alpha + (a^2 + b^2) = 0$$

فرد α ریشه ها

$$y'' - kay' + (a^2 + b^2)y = 0$$

$$w(y_1, y_2, y_3) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & y_3 \\ y_1' & y_2' & y_3' \\ y_1'' & y_2'' & y_3'' \end{vmatrix} = 0$$

$$w(y_1, y_2, y_3) y'' - (y_1 y_3'' - y_2 y_1'') y' + \dots = 0$$

$$W(y_1, y_2) = W = y_1 y_2' - y_2 y_1'$$

$$W' = (y_1 y_2'' - y_2 y_1'') + (y_1' y_2'' - y_1'' y_2')$$

$$W y'' - W' y' + \dots = 0$$

$$y'' - \frac{W'}{W} y' + \dots = 0$$

$$p(x) = -\frac{W'}{W} \Rightarrow W = C e^{-\int p(x) dx}$$

$$W[y_1, y_2] = W[y_1, y_2](x_0) e^{-\int p(x) dx}$$

ثابت \rightarrow روشلین بازای x_0

$$y''' + p(x) y'' + \dots = 0$$

$$W[y_1, y_2, y_3] = W[y_1, y_2, y_3](x_0) e^{-\int p(x) dx}$$

ثابت

سؤال \circ $y_1(x) \leftarrow$ جواب متکامل

$$y'' + p(x) y' + q(x) y = 0$$

$$y_2(x) = z(x) \cdot y_1(x)$$

سؤال های مرتبط دیگر \circ

$$z(x) = \int \frac{e^{-\int p(x) dx}}{y_1^2(x)} dx$$

① $4t^2 y'' + 4t y' - y = 0 \quad y_1 = \frac{1}{t} \Rightarrow y_2 = ?$

② $(1+x^2) y'' - 2xy' + 2y = 0 \quad y_1 = x \Rightarrow y_2 = ?$

روش کاهش مرتبه

$$w(y_1, y_2) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = c e^{-\int p(x)} dx$$

قبلاً گفتیم
 $y' + p(x)y = q(x)$
 $y_c = c e^{-\int p(x) dx}$

$$y_1 y_2' - y_2 y_1' = c e^{-\int p(x)} dx$$

محل ←
 جدول ←

$$y_2' - \left(\frac{y_1'}{y_1}\right) y_2 = \frac{c e^{-\int p(x)} dx}{y_1}$$

$$y = y_c \left(\int \frac{q(x)}{y_c} dx + c_1 \right)$$

$$\Rightarrow y_c = e^{\int \frac{y_1'}{y_1}} = y_1$$

کاهش مرتبه

$$y = y_1 \int \frac{c e^{-\int p(x)} dx}{y_1^2}$$

تمرین کتاب ص ۱۳۷ تمرین ۱۳

$$t^2 y'' + t y' + (t^2 - \kappa^2) y = 0$$

$$y_1(1) = 1, y_1'(1) = 0, y_2(1) = 0, y_2'(1) = 1$$

$$w(y_1, y_2) = c e^{-\int p(t)} dt = c e^{-\int \frac{1}{t}} dt$$

$$p(t) = \frac{1}{t}$$

$$= \frac{c}{t} \rightarrow ?$$

روشین را باید به ازای نقطه مشخصی
 حساب کنیم
t=1

$$w[y_1, y_2](1) = \begin{vmatrix} y_1(1) & y_2(1) \\ y_1'(1) & y_2'(1) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1$$

$$\Rightarrow c = 1 \Rightarrow w = \frac{1}{t}$$

* راهسازی فنر قرار ندادیم چون نیازی به افزودن فنر جدید نداشتیم. تنها یک فنر کافی بود. بنابراین مقادیر ω و ϕ را در معادله‌ی اصلی جا نگذاریم و از سمت چپ تنها * باقی می‌ماند و سمت راست هم که همان $r(x)$ است.

DATE / / SUBJECT:

روش تغییر با را مرتبه‌ی یافتن جواب خصوصی

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = r(x) \quad y_1, y_2 \rightarrow y_c = c_1 y_1 + c_2 y_2$$

$$y_p = z_1(x)y_1 + z_2(x)y_2 \quad \Downarrow \quad y_p = ?$$

$$y_p' = (z_1' y_1 + z_2' y_2) + (z_1 y_1' + z_2 y_2')$$

خودمان صفر قرار دادیم تا z_1 و z_2 را بیابیم.

$$\begin{aligned} 1/ \quad & y_1 z_1' + y_2 z_2' = 0 \\ 2/ \quad & y_1' z_1 + y_2' z_2 = r(x) \end{aligned}$$

$$y_p'' = \left| (z_1' y_1' + z_2' y_2') \right| + (z_1 y_1'' + z_2 y_2'') \quad z_1, z_2 = ?$$

* در مثال معمول اولین پس ستون اول را تغییر می‌دهیم. صورت همان تکرار خارج است که ستون اول آن تغییر کرده.

$$z_1' = \frac{\begin{vmatrix} y_2 & y_2' \\ r(x) & y_2' \end{vmatrix}}{W(y_1, y_2)}$$

$$z_2' = \frac{\begin{vmatrix} y_1 & 0 \\ y_1' & r(x) \end{vmatrix}}{W(y_1, y_2)}$$

فروردین ۹۶ t^1, t^2 در جواب عمومی جواب خصوصی $r(t)$

$$y_p = z_1 y_1 + z_2 y_2$$

$$W(y_1, y_2) = \begin{vmatrix} \frac{1}{t} & t^2 \\ -\frac{1}{t^2} & 2t \end{vmatrix} = 2 + 1 = 3$$

$$z_1' = \frac{\begin{vmatrix} 0 & t^2 \\ t^1 & 2t \end{vmatrix}}{3} = \frac{-t^1}{3}$$

$$\Rightarrow z_1(t) = \frac{-t^2}{24}$$

DATE / / SUBJECT:

$$Z'_p(t) = \frac{\begin{vmatrix} t & 0 \\ -\frac{1}{t^2} & t^{\omega} \end{vmatrix}}{\mu} = \frac{t^{\omega}}{\mu} \xrightarrow{\text{استبدال}} Z_p(t) = \frac{t^{\omega}}{15}$$

$$y_p = \frac{-t^{\lambda}}{24} y_1 + \frac{t^{\omega}}{15} y_2 = \frac{-t^{\lambda}}{24} \times \frac{1}{t} + \frac{t^{\omega}}{15} \times t^2$$

$$Z'_p = \frac{\begin{vmatrix} y_1 & y_2 & 0 \\ y_1' & y_2' & 0 \\ y_1'' & y_2'' & f(x) \end{vmatrix}}{W}$$

الرسالة متغيرة بود